



Ministerio de Economía y Competitividad
Secretaría de Estado de Investigación,
Desarrollo e Innovación

Currículum

Nombre: Enrique Bauzano Núñez

Fecha: 16 de octubre de 2015

Apellidos: Bauzano Núñez
DNI: 44.587.138M

Fecha de nacimiento : 01/03/1980

Nombre: Enrique
Sexo: V

Situación profesional actual

Organismo: Universidad de Málaga
Facultad, Escuela o Instituto: Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales
Depto./Secc./Unidad estr.: Ingeniería de Sistemas y Automática
Dirección postal: Edificio de Institutos Universitarios. C/ Severo Ochoa 4. 29590. Málaga

Teléfono (indicar prefijo, número y extensión): 952137204

Fax: 952137203

Correo electrónico: ebauzano@uma.es

Especialización (Códigos UNESCO): 3311.01

Categoría profesional: Investigador con cargo a Proyecto Fecha de inicio: 01/05/2014

Situación administrativa

Plantilla

Contratado

Interino

Becario

Otras situaciones especificar:

Dedicación A tiempo completo

A tiempo parcial

Líneas de investigación

Breve descripción, por medio de palabras claves, de la especialización y líneas de investigación actuales.

robótica quirúrgica ; control háptico ; control de fuerzas ; sistema ROS ; sistemas teleoperados ; robótica colaborativa

Formación Académica

Titulación Superior	Centro	Fecha
Licenciado en Ingeniería Industrial	E.T.S. Ingenieros Industriales. Universidad de Málaga	Noviembre 2007

Doctorado	Centro	Fecha
Ingeniero Industrial	E.T.S. Ingenieros Industriales. Universidad de Málaga	Julio 2012

Actividades anteriores de carácter científico profesional

Puesto	Institución	Fechas
Becario Colaborador	Universidad de Málaga	2007-2008
Becario Pre-Doctoral	Universidad de Málaga	2008-2012
Contrato con cargo a Proyecto	Universidad de Málaga	2012
Contrato pos-doctoral	Universidad de Málaga	2013
Contrato Doctor con cargo a Proyecto	Universidad de Málaga	2014-2015

Idiomas (R = regular, B = bien, C = correctamente)

Idioma	Habla	Lee	Escribe
Inglés	B	C	B

Participación en Proyectos de I+D financiados en Convocatorias públicas.

(nacionales y/o internacionales)

Título del proyecto: Robot quirúrgico autoguiado para cirugía mínimamente invasiva en solitario

Entidad financiadora: CICYT. Ministerio de Educación y Ciencia (DPI2007-62257)

Entidades participantes: Universidad de Málaga

Duración, desde: 2007 hasta: 2010 Cuantía de la subvención: 218.000 €

Investigador responsable: Víctor F. Muñoz Martínez

Número de investigadores participantes: 10

Título del proyecto: Robot autónomo para cirugía mínimamente invasiva

Entidad financiadora: Consejería de Innovación, Ciencia y Empresa. Junta de Andalucía (P07-TEP-2897)

Entidades participantes: Universidad de Málaga

Duración, desde: 2008 hasta: 2012 Cuantía de la subvención: 379.618 €

Investigador responsable: Víctor F. Muñoz Martínez

Número de investigadores participantes: 12

Título del proyecto: Plataforma Robotizada Para La Asistencia En Técnicas Notes/Sils

Entidad financiadora: CICYT. Ministerio de Innovación y Ciencia (DPI2010-21126-C03-01)

Entidades participantes: Universidad de Málaga, Universidad Miguel Hernández y Universidad de Valladolid

Duración, desde: 2011 hasta: 2013 Cuantía de la subvención: 270.000 €

Investigador responsable: Víctor F. Muñoz Martínez

Número de investigadores participantes: 13

Título del proyecto: ROBOTIZED HALS. Robot colaborativo para cirugía laparoscópica asistida por la mano

Entidad financiadora: MINECO. Ministerio de Economía y Competitividad (DPI2013-47196-C3-1-R)

Entidades participantes: HUniversidad de Málaga, Universidad Miguel Hernández y Universidad de Valladolid

Duración, desde: 2014 hasta: 2016 Cuantía de la subvención: 140.000 €

Investigador responsable: Víctor F. Muñoz Martínez

Número de investigadores participantes: 6

Título del proyecto: Realización de trabajos de investigación en el proyecto titulado "Robot quirúrgico"

Entidad financiadora: Compra Pública Precomercial (código: CPV:73100000)

Entidades participantes: Hospital Reina Sofía, Universidad de Córdoba, Tecnalia y Universidad de Málaga

Duración, desde: 2013 hasta: 2015 Cuantía de la subvención: 391.222 €

Investigador responsable: María José Requena

Número de investigadores participantes:

Publicaciones o Documentos Científico-Técnicos

(CLAVE: L = libro completo, CL = capítulo de libro, A = artículo, R = "review", E = editor,
S = Documento Científico-Técnico restringido.)

Autores (p.o. de firma): E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. García-Morales, B. Estebanez
Título: Control Methodologies for Endoscope Navigation in Robotized Laparoscopic Surgery

Ref. revista: Research and Education in Robotics - EUROBOT 2009 Libro
Clave: CL Volumen: 82 Páginas, inicial: 11 final: 22 Fecha: 2010
Editorial (si libro): Springer-Verlag Berlin Heidelberg
Lugar de publicación: ISBN: 978-3-642-16369-2

Autores (p.o. de firma): E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. Garcia-Morales
Título: A Multi-Behaviour Algorithm for Auto-Guided Movements in Surgeon Assistance

Ref. revista: Journal on Mechanics and Control Libro
Clave: A Volumen: 22 Páginas, inicial: 35 final: 41 Fecha: 2011
Editorial (si libro): Levrotto & Bella
Lugar de publicación: ISSN: 1590-8844

Autores (p.o. de firma): E. Bauzano, I. Garcia-Morales, P. delSaz-Orozco, V.F. Muñoz
Título: A Minimally Invasive Surgery Robotic Assistant for HALS-SILS Techniques

Ref. revista: International Journal on Computer Methods and Programs in Biomedicine Libro
Clave: A Volumen: 112 Páginas, inicial: 272 final: 283 Fecha: 2013
Editorial (si libro): Elsevier
Lugar de publicación: ISSN: 0169-2607

Autores (p.o. de firma): I. Rivas-Blanco, M. Cuevas-Rodriguez, E. Bauzano, J. Gomez-deGabriel, V.F. Muñoz
Título: Single Incision Laparoscopic Surgery Using a Miniature Robotic System

Ref. revista: XIII Mediterranean Conference on Medical and Biological Engineering and Computing 2013
 Libro
Clave: CL Volumen: 41 Páginas, inicial: 105 final: 108 Fecha: 2013
Editorial (si libro): Springer International Publishing
Lugar de publicación: ISBN: 978-3-319-00845-5

Autores (p.o. de firma): E. Bauzano, B. Estebanez, I. Garcia-Morales, V.F. Muñoz
Título: Collaborative Human-Robot System for HALS-SILS Suture Procedures

Ref. revista: IEEE Systems Journal Libro
Clave: A Volumen: PP Páginas, inicial: 1 final: 10 Fecha: 2014
Editorial (si libro): IEEE Systems Council
Lugar de publicación: ISSN: 1932-8184

Autores (p.o. de firma): E. Bauzano, B. Estebanez, I. García-Morales, V.F. Muñoz
Título: Robot Collaborative Assistance for Suture Procedures via Minimally Invasive Surgery

Ref. revista: Advances in Intelligent Systems and Computing (ROBOT 2013) Libro
Clave: CL Volumen: 252 Páginas, inicial: 255 final: 269 Fecha: 2014
Editorial (si libro): Springer International Publishing Switzerland
Lugar de publicación: ISBN: 978-3-319-03412-6

Autores (p.o. de firma): E. Bauzano, B. Estebanez, I. García-Morales, V.F. Muñoz
Título: Planning automatic surgical tasks for a robot assistant

Ref. revista: Motion and Operation Planning of Robotic Systems Libro
Clave: CL Volumen: 29 Páginas, inicial: 193 final: 220 Fecha: 2015
Editorial (si libro): Springer International Publishing Switzerland
Lugar de publicación: ISBN: 978-3-319-14705-5

Nota: Si necesita más casos, añádalos utilizando las funciones de copiar y pegar con el 2º caso.

Patentes y modelos de utilidad

Inventores (por orden de firma): Irene Rivas Blanco, Víctor Fernando Muñoz Martínez, Pablo del Saz Orozco Huang, Isabel García Morales, María Cuevas Rodríguez, Belén Estebanez Campos, Enrique Bauzano Núñez

Título: Sistema robótico de asistencia a la cirugía mínimamente invasiva de puerto único con mecanismo de orientación activa capaz de acomodar su movimiento a la anatomía de la pared abdominal

N.º de solicitud: P201400773 País de prioridad: España

Fecha de prioridad: 25/09/2014

Entidad titular: Universidad de Málaga

Países a los que se ha extendido:

Empresa/s que la están explotando:

Contribuciones a Congresos

Autores: E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. García-Morales, B. Estebanez
Título: Active Wrists Endoscope Navigation in Robotized Laparoscopic Surgery
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: IEEE International Conference on Mechatronics (ICM 2009)

Publicación: ISBN: 978-1-4244-4195-2

Lugar celebración: Málaga, España

Fecha: 14-17 de Abril 2009

Autores: E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. García-Morales, B. Estebanez
Título: Control Methodologies for Endoscope Navigation in Robotized Minimally Invasive Surgery
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: Eurobot Conference 2009

Publicación: ISBN: 978-3-642-16369-2

Lugar celebración: La Ferté-Bernard, Francia

Fecha: 21-23 de Mayo 2009

Autores: E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. García-Morales, and B. Estebanez
Título: Three-Layer Control for Active Wrists in Robotized Laparoscopic Surgery
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2009)

Publicación: ISBN: 978-1-4244-3804-4

Lugar celebración: St. Louis, EE.UU.

Fecha: 11-15 de Octubre 2009

Autores: Estebanez, G. Jiménez, V. Muñoz, I. García-Morales, E. Bauzano, J. Molina
Título: Minimally Invasive Surgery Maneuver Recognition Based on Surgeon's Model
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2009)

Publicación: ISBN: 978-1-4244-3804-4

Lugar celebración: St. Louis, EE.UU.

Fecha: 11-15 de Octubre 2009

Autores: E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. García-Morales
Título: A Multi-Behavior Algorithm for Auto-Guided Movements in Surgeon Assistance
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: 19th IEEE International Workshop on Robotics in Alpe-Adria-Danube-Region (RAAD 2010)

Publicación: ISBN: 978-1-4244-6885-0

Lugar celebración: Budapest, Hungría

Fecha: 23-25 de Junio 2010

Autores: E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. García-Morales
Título: Auto-Guided Movements on Minimally Invasive Surgery for Surgeon Assistance
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: 2010 IEEE/RSJ International Workshop on Intelligent Robots and Systems (IROS 2010)

Publicación: ISBN: 978-1-4244-6674-0

Lugar celebración: Taipei, Taiwan

Fecha: 18-22 de Octubre 2010

Autores: B. Estebanez, E. Bauzano, V.F. Muñoz

Título: Surgical Tools Pose Estimation for a Multimodal HMI of a Surgical Robotic Assistant

Tipo de participación: Comunicación

Congreso: 2011 IEEE/RSJ International Workshop on Intelligent Robots and Systems (IROS 2011)

Publicación: ISBN: 978-1-61284-455-8

Lugar celebración: San Francisco, EE.UU.

Fecha: 25-30 de Septiembre 2011

Autores: B. Estebanez, P. del Saz-Orozco, I. Rivas-Blanco, E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. García-Morales

Título: Maneuvers Recognition in Laparoscopic Surgery: Artificial Neural Network and Hidden Markov Model Approaches

Tipo de participación: Comunicación

Congreso: Fourth IEEE RAS/EMBS International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics (BIOROB 2012)

Publicación: ISBN: 978-1-4577-1200-4

Lugar celebración: Roma, Italia

Fecha: 24-27 de Junio 2012

Autores: I. Rivas-Blanco; M. Cuevas-Rodríguez; E. Bauzano-Núñez; J. Gómez-deGabriel; V.F. Muñoz-Martínez

Título: Single Incision Laparoscopic Surgery Using a Miniature Robotic System

Tipo de participación: Comunicación

Congreso: XIII Mediterranean Conference on Medical and Biological Engineering and Computing (MEDICON 2013)

Publicación: Actas del congreso

Lugar celebración: Sevilla, España

Fecha: 25-28 de Septiembre 2013

Autores: I. Rivas-Blanco; E. Bauzano; M. Cuevas-Rodríguez; P. delSaz-Orozco; V.F. Muñoz

Título: Force-Position Control for a Miniature Camera Robotic System for Single-Site Surgery

Tipo de participación: Comunicación

Congreso: 2013 IEEE/RSJ International Workshop on Intelligent Robots and Systems (IROS 2013)

Publicación: ISBN: 978-1-4673-6358-7

Lugar celebración: Tokio, Japón

Fecha: 3-8 de Noviembre 2013

Autores: E. Bauzano, B. Estebanez, I. Garcia-Morales, V.F. Muñoz-Martinez

Título: Robot Collaborative Assistance for Suture Procedures via Minimally Invasive Surgery

Tipo de participación: Comunicación

Congreso: First Iberian Robotics Conference (ROBOT 2013)

Publicación: ISBN: 978-3-319-03413-3

Lugar celebración: Madrid, Spain

Fecha: 28-29 de Noviembre 2013

Autores: I. Rivas-Blanco, B. Estebanez, M. Cuevas-Rodriguez, E. Bauzano, V.F. Muñoz-Martinez

Título: Towards a Cognitive Camera Robotic Assistant

Tipo de participación: Comunicación

Congreso: Fifth IEEE RAS/EMBS International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics (BIOROB 2014)

Publicación: ISBN: 978-1-4799-3128-6

Lugar celebración: Sao Paulo, Brasil

Fecha: 12-15 de Agosto 2014

Congresos Nacionales

Autores: E. Bauzano Núñez, V.F. Muñoz Martínez, I. García Morales, M. B. Estebanez Campos

Título: Planificación de movimientos de un asistente robótico para cirugía laparoscópica mediante la realimentación de esfuerzos

Tipo de participación: Póster

Congreso: XXIX Jornadas de Automática 2008

Publicación: ISBN: 978-84-691-6883-7

Lugar celebración: Tarragona

Fecha: 3-5 de Septiembre 2008

Autores: V. F. Muñoz, I. García Morales, B. Estebanez, E. Bauzano

Título: Robots Quirúrgicos en la Universidad de Málaga: Presente y Futuro

Tipo de participación: Póster

Congreso: XXVI Congreso Anual de la Sociedad Española de Ingeniería Biomédica (CASEIB 2008)

Publicación: ISBN: 978-84-691-3640-9

Lugar celebración: Valladolid

Fecha: 15-17 de Octubre 2008

Autores: E. Bauzano, V. Muñoz, I. García-Morales, B. Estebanez

Título: Esquema de control en cascada para muñecas activas en la robótica quirúrgica

Tipo de participación: Póster

Congreso: XXX Jornadas de Automática 2009

Publicación: ISBN: 978-84-692-2387-1

Lugar celebración: Valladolid

Fecha: 2-4 de Septiembre 2009

Autores: B. Estebanez, G. Jiménez, V. Muñoz, I. García-Morales, E. Bauzano, J. Molina

Título: Metodología para el reconocimiento de maniobras quirúrgicas basada en modelos de Markov

Tipo de participación: Póster

Congreso: XXX Jornadas de Automática 2009

Publicación: ISBN: 978-84-692-2387-1

Lugar celebración: Valladolid

Fecha: 2-4 de Septiembre 2009

Autores: B. Estebanez, E. Bauzano, V. Muñoz, I. García Morales, P. del Saz, L. Guerrero, C. Casado, E. Nuño

Título: CISOBOT: Asistente robótico para la cirugía en solitario
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: XXVII Congreso Anual de la Sociedad Española de Ingeniería Biomédica (CASEIB)

Publicación: ISBN: 978-84-608-0990-6

Lugar celebración: Cádiz

Fecha: 18-20 de Noviembre 2009

Autores: V.F. Muñoz, B. Estebanez, I. García, E. Bauzano
Título: Cisobot: Robot Asistente dotado con interface inteligente basado en modelos de maniobras quirúrgicas
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: Workshop Robot'09

Publicación: Actas del congreso

Lugar celebración: Barcelona

Fecha: 23-24 de Noviembre 2009

Autores: E. Bauzano, V. F. Muñoz, I. García Morales
Título: Algoritmo Multi-Comportamiento para Movimientos Automáticos de Asistencia al Cirujano
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXI Jornadas de Automática 2010

Publicación: ISBN: 978-84-693-0715-1

Lugar celebración: Jaén

Fecha: 8-10 de Septiembre 2010

Autores: E. Bauzano, V.F. Muñoz, I. Rivas-Blanco
Título: Sistema Tolerante a Fallos para el Control con Realimentación de Fuerzas en un Robot Asistente
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXII Jornadas de Automática 2011

Publicación: ISBN: 978-84-694-6454-0

Lugar celebración: Sevilla

Fecha: 7-9 de Septiembre 2011

Autores: B. Estebanez, E. Bauzano y V.F. Muñoz
Título: Estimación de las Herramientas del Cirujano para un HMI Multimodal de un Robot Quirúrgico
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXII Jornadas de Automática 2011

Publicación: ISBN: 978-84-694-6454-0

Lugar celebración: Sevilla

Fecha: 7-9 de Septiembre 2011

Autores: E. Bauzano, B. Estebanez, P. del Saz-Orozco, I. García-Morales, V.F. Muñoz
Título: Robot Quirúrgico Auto-Guiado para Cirugía Mínimamente Invasiva en Solitario
Tipo de participación: Comunicación
Congreso: Workshop Robot'11

Publicación: Actas del congreso

Lugar celebración: Sevilla

Fecha: 28-29 de Noviembre 2011

Autores: E. Bauzano, B. Estebanez, I. García-Morales, V.F. Muñoz Martínez
Título: Asistencia de Robots Colaborativos para Procedimientos de Sutura Vía Cirugía Mínimamente Invasiva
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXIV Jornadas de Automática 2013

Publicación: ISBN: 978-84-616-5063-7

Lugar celebración: Tarrassa

Fecha: 4-6 de Septiembre 2013

Autores: M. Cuevas-Rodríguez, I. Rivas-Blanco, E. Bauzano, J. Gómez-deGabriel, V.F. Muñoz
Título: Incorporación de un Sistema de Mini-Robots a la Cirugía Laparoscópica de Incisión Única
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXIV Jornadas de Automática 2013

Publicación: ISBN: 978-84-616-5063-7

Lugar celebración: Tarrassa

Fecha: 4-6 de Septiembre 2013

Autores: I. Rivas-Blanco, E. Bauzano, M. Cuevas-Rodríguez, P. delSaz-Orozco, V.F. Muñoz
Título: Control Fuerza-Posición de una Cámara Robótica para Técnicas de Cirugía de Puerto Único
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXIV Jornadas de Automática 2013

Publicación: ISBN: 978-84-616-5063-7

Lugar celebración: Tarrassa

Fecha: 4-6 de Septiembre 2013

Autores: M. Cuevas-Rodríguez, B. Estebanez, E. Bauzano, I. Rivas-Blanco, I. Garcia-Morales, V.F. Muñoz, L.D. Lledo, J.M. Sabater
Título: Integración de una plataforma robótica de asistencia al cirujano en operaciones laparoscópicas de puerto único
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXV Jornadas de Automática 2014

Publicación: ISBN: 978-84-697-0589-6

Lugar celebración: Valencia

Fecha: 3-5 de Septiembre 2014

Autores: E. Bauzano, A. Fernandez-Irribar, M.C. Lopez-Casado, J. Klein, A. Renteria, V.F. Muñoz
Título: Integración de Dispositivos en un Robot Quirúrgico Teleoperado mediante ROS
Tipo de participación: Póster
Congreso: XXXVI Jornadas de Automática 2015

Publicación: Actas del Congreso

Lugar celebración: Bilbao

Fecha: 2-4 de Septiembre 2015

Conferencias y seminarios

Autores: E. Bauzano
Título: Asistentes robóticos y colaboración con el cirujano
Tipo de participación: Ponencia Invitada
Congreso: 3rd Medical Engineering Meeting (MEMEET 2013)

Entidad organizadora: Sociedad Española de Cirugía Laparoscópica y Robótica

Lugar celebración: Cáceres

Fecha: 18 de Octubre 2013

Autores: E. Bauzano
Título:
Tipo de participación: Ponencia Invitada
Congreso: La Noche Europea de los Investigadores

Entidad organizadora: Universidad de Málaga

Lugar celebración: Málaga

Fecha: 26 de Septiembre 2014

Autores: E. Bauzano
Título:
Tipo de participación: Ponencia Invitada
Congreso: Café con Ciencia 2014

Entidad organizadora: Universidad de Málaga

Lugar celebración: Málaga

Fecha: 5 de Noviembre 2014

Autores: E. Bauzano
Título: Desarrollo de Asistentes Robóticos y Colaboración con el Cirujano
Tipo de participación: Ponencia Invitada
Congreso: XIII Certamen de Robótica ROBOLID 2015

Entidad organizadora: Universidad de Valladolid

Lugar celebración: Valladolid

Fecha: 15 de Abril 2015

Otros méritos o aclaraciones que se desee hacer constar
(utilice únicamente el espacio equivalente a una página).

- Entrevistado para la revista Andalucía Investiga (www.andaluciainvestiga.com) en el artículo: *El Robot de dos Brazos facilitará el trabajo de los cirujanos*, el 06/03/2008.
- Miembro de la organización del congreso *IEEE International Conference on Mechatronics (ICM 2009)* en Málaga, abril de 2009.
- Moderador (*chairman*) del congreso *IEEE International Workshop on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region (RAAD 2010)*, en la sesión titulada "Session on Medical Application and Application in Agriculture" en Budapest (Hungria), junio de 2010.
- Premio a mejor artículo del congreso *IEEE International Workshop on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region (RAAD 2010)* en Budapest (Hungria), junio de 2010.
- Miembro de la organización del Simposio *CEA de Bioingeniería de las Redes REDINBIO y RETADIM* en Málaga, junio de 2010.
- Nombramiento como webmaster de la página web del Grupo de Bioingeniería del Comité Español de Automática desde septiembre de 2010 hasta la actualidad (<http://www.ceautomatica.es/og/bioingenieri>).
- Presentación interactiva en el Museo Principia (Málaga) en la sesión temática: *Los Nuevos Esclavos Cibernéticos*, del 08/11/2010 al 08/12/2010.
- Revisor de dos artículos para el congreso *IEEE/RSJ International Conference on Robots and Systems* y la revista *IEEE Systems Journal*.
- Entrevistado para la revista *Ciencia Directa* (www.cienciadirecta.com) en el artículo: *Expertos andaluces desarrollan un robot quirúrgico que 'comprende' la voz y los gestos del cirujano*, el 20/01/2012.
- Entrevistado para la radio *Radio Euskadi* en el programa: *La mecánica del caracol*, el 30/01/2012.
- Entrevistado para la televisión *Historias de Luz* (www.historiasdeluz.es) en el artículo: *Los cirujanos del futuro, robots malagueños capaces de entender voz y gestos durante una operación*, el 16/02/2012.
- Autor de la página web del proyecto DPI2010-21126-C03-1 titulado "Plataforma robotizada para la asistencia en técnicas NOTES/SILS" (<http://www.roboticamedica.uma.es/marcus>).
- Creación, diseño y mantenimiento de la página web del congreso *IEEE Mediterranean Conference on Control and Automation (MED 2015)*, celebrado en Torremolinos, Málaga, 16-19 Junio 2015 (<http://www.roboticamedica.uma.es/med2015>).
- Superación del Massive Open Online Course titulado "Robotic Vision (MOOC)", impartido por el profesor Peter Corke de la Queensland University of Technology, y obtención del título el 11 de Junio de 2015.
- Autor de la página web del proyecto DPI2013-47196-C3-1 titulado "Sistema robotizado colaborativo para cirugía laparoscópica asistida por la mano" (<http://www.roboticamedica.uma.es/src-hals>).