

Acta de la reunión de la comisión académica del Máster Universitario de Ingeniería Mecatrónica del 3 de abril de 2019

Orden del día:

1. Aprobación, si procede, del acta anterior
2. Informe del coordinador
3. Propuestas de gastos
4. Modificación de las fichas de las asignaturas
5. Números clausus
6. Calendario académico del curso 2019/2020
7. Ruegos y preguntas

Desarrollo:

Punto 1. Se aprueba por unanimidad el acta de la reunión del 12 de julio de 2018

Punto 2. Informe del coordinador

Se informa de que se ha renovado la comisión académica con los mismos miembros.

Se informa de que el saldo actual del máster es de 8270 euros y se informa de los gastos efectuados y los gastos pendientes. Se adjunta un extracto de la página de seguimiento en gerencia.

Se informa de que se nos ha concedido una beca a la gestión de la docencia en másteres a cargo del I Plan Propio Integral de Docencia del Vicerrectorado de Estudios de Posgrado.

Se informa de que se ha observado un retraso grande en la defensa de los TFM. Algunos alumnos (muy pocos) dicen tener dificultades a la hora de encontrar tutor, y se discute la conveniencia de hacer una oferta general de TFM.

Se informa de que el máximo reconocible como prácticas extracurriculares son 9 créditos y las prácticas curriculares son 10 créditos, por tanto, los alumnos podrían encontrarse, y se ha dado el problema, con que les queda por cursar un crédito, si confían en que se reconozcan sus prácticas extracurriculares.

Se informa de la aprobación en Junta de Escuela del nuevo reglamento de TFM, por lo que a partir de ahora se debe seguir esta nueva normativa.

Punto 3.

Se acuerda seguir financiando gastos derivados de la realización de TFM y prácticas del máster, y conferencias en el ámbito del máster. Se acuerda intentar organizar un taller de impresión 3D.

Punto 4.

Se recuerda que las fichas de las asignaturas en PROA deben ser coherentes con las que contiene la memoria verifica del título. Se observa que esto impone restricciones ilógicas en materias que cambian rápidamente, y se concluye que se deben cambiar las fichas de la memoria verifica, pero que se hará coincidiendo con un procedimiento de modificación después de un análisis de la marcha del título.

Punto 5.

Dados los problemas de saturación que se han tenido en el curso 2018/2019 en los laboratorios, donde se han llegado a tener 37 alumnos, se acuerda limitar el acceso a las asignaturas que por su carácter no asimilen un número de alumnos tan alto. Asimismo, se discute el caso de la asignatura "Actuadores Eléctricos Avanzados", en el que se observa que hay alumnos del Máster de Ingeniería Industrial que la cursan habiendo cursado contenidos muy similares. Por todo ello se acuerdan los siguientes límites:

- Se acuerda que no se ofertan las asignaturas siguientes a alumnos de movilidad:
 - o Diseño de Sistemas Mecatrónicos
 - o Modelado y Control de Sistemas Mecatrónicos y Robots
 - o Sensores Inteligentes
 - o Tiempo Real para Sistemas Mecatrónicos
- Se acuerdan los siguientes límites para los alumnos del Máster de Ingeniería Industrial que cojan las asignaturas del Máster de Ingeniería Mecatrónica como optativas (se excluyen los alumnos del máster doble Ingeniería Industrial- Ingeniería Mecatrónica):
 - o Diseño de Sistemas Mecatrónicos: 5
 - o Modelado y Control de Sistemas Mecatrónicos y Robots: 5
 - o Sensores Inteligentes: 0
 - o Tiempo Real para Sistemas Mecatrónicos: 0
 - o Actuadores Eléctricos Avanzados: 0

Punto 6.

Se informa de que el comienzo del curso 2018/2019 se ha hecho algo tarde, lo que hace que comience el segundo cuatrimestre con tareas pendientes del primero. Por otra parte, dada la tardanza en resolver la adjudicación de la tercera fase del acceso al máster, no se puede empezar demasiado pronto. Se acuerda adelantar el comienzo una semana, y comenzar el 21 de octubre de 2019. El segundo cuatrimestre comenzará el 2 de marzo de 2020.

Punto 7.

No hay ruegos ni preguntas

Asistentes

Alfonso García Cerezo
Jesús Fernández Lozano
Francisco Rubio Hernández
Ramón Fernández Fera
Fernando Vidal Verdú